

## A dekonvolúciós probléma megfogalmazása

$o(x)$  a keresett objektum (célfüggvény)

$s(x)$  a simító hatású (spread) függvény

$i(x)$  a mérhető adatokat tartalmazó képfüggvény (image)

$$i(x) = \int_{-\infty}^{\infty} s(x-x') o(x') dx' \quad (3)$$

A fenti integrálegyenlet megoldását akkor nevezzük dekonvolúciónak, ha az  $s(x)$  ismeretében meghatározzuk belőle a keresett  $o(x)$  objektumot. Ez az integrálegyenlet a Fredholm-integrálegyenlet speciális esete. A Fredholm-egyenletben az  $s(x, x')$  függvény, a „kernel” függvényalakja változhat az argumentumokkal. Ez azért érdekes, mert a dekonvolúcióhoz használható az elsőfajú (first kind) Fredholm-egyenlet megoldási módszere.

Tegyük fel, hogy a (3) egyenlet  $o(x')$  megoldásfüggvénye nem adható meg teljes pontossággal, csak egy

$$\hat{o}(x') = o(x') + \vartheta(x') \quad (4)$$

A  $\vartheta(x')$ -től elvárjuk, hogy eleget tegyen az

$$\int_{-\infty}^{\infty} s(x-x') \vartheta(x') dx' = 0 \quad (5)$$

egyenletnek. Jelöljük  $s$  Fourier-transzformáltját  $\tau$ -val,  $\vartheta$ -ét pedig  $\Theta$ -val, akkor az (5) átírható

$$\tau(\omega) \Theta(\omega) = 0 \quad (6)$$

alakba. A  $\Theta(\omega)$ -val szembeni elvárásainkat könnyebb megfogalmazni, mert az adatgyűjtés általában átengedi az alacsony frekvenciákat, de gyengíti vagy teljesen kiszűri a magasakat. Ezért a  $\tau(\omega)$  értéke kis  $\omega$  esetén nagy, nagy  $\omega$  esetén pedig fokozatosan eltűnik. Következésképpen kis  $\omega$  esetén  $\Theta(\omega) = 0$  a kívánatos, viszont nagy  $\omega$  esetén  $\Theta(\omega)$  értéke bármekkora (véges) lehet. Azt reméljük tehát, hogy a nagy frekvenciák szűrése (simítása) megoldja a problémánkat.

**A Fourier-transzforáció** szimmetrikus megfogalmazása két alternatív jelölésmóddal

$$F(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} f(x) e^{-i\omega x} dx \quad (1)$$

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega x} d\omega$$

$$G(\zeta) = \int_{-\infty}^{\infty} g(x) e^{-2\pi i \zeta x} dx \quad (2)$$

$$g(x) = \int_{-\infty}^{\infty} G(\zeta) e^{2\pi i \zeta x} d\zeta$$

Ha  $f(x)$  és  $g(x)$  argumentuma ( $x$ ) azonos, akkor

$$\omega = 2\pi\zeta$$

Ha az (1) változatban mind  $x$ -et, mind  $\omega$ -t megszorozzuk  $\sqrt{2\pi}$ -vel, akkor a (2) változatot kapjuk.

## Inverz szűrés

Az 
$$i(x) = s(x) \otimes o(x) \quad (7)$$

egyenlet Fourier-transzformáltja a frekvenciatérben

$$I(\omega) = \tau(\omega) O(\omega) \quad (8)$$

Ennek megoldása az objektum-függvényre a frekvenciatérben:

$$O(\omega) = \frac{1}{\tau(\omega)} I(\omega) \quad (9)$$

A  $\tau(\omega)$ -val történő osztást nevezzük inverz szűrésnek. A kísérleti hibák miatt nem a (7) egyenlet szerinti képfüggvényt mérjük, hanem helyette azt, amihez az  $n(x)$  zajfüggvény hozzáadódik:

$$i(x) = s(x) \otimes o(x) + n(x) \quad (10)$$

A zaj eltávolítására bevezethetünk egy olyan szűrőt, amely az

$$\hat{O}(\omega) = \frac{I(\omega)}{\tau(\omega)} B(\omega) \quad (11)$$

egyenlet szerint eltünteti a zajt  $O(\omega)$ -ból.

Az iteratív szűrés alapja az, hogy a  $B(\omega)$  szűrőt egymást követő dekonvolúciós lépések során finomítjuk. A „finomítás” célfüggvénye a

$$\Phi = \int \left[ i(x) - s(x) \otimes \hat{o}^{(k)}(x) \right]^2 dx \quad (12)$$

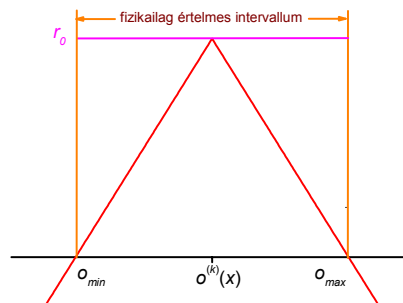
eltérésnégyzetösszeg. Ez tehát azt jelenti, hogy megvizsgáljuk a **mért**  $i(x)$ , valamint a  $k$ -adik iterációban kapott  $\hat{o}^{(k)}(x)$  felhasználásával „rekonvoluált”  $\hat{i}^{(k)}(x)$  közötti eltérések négyzeteinek összegét. Világos, hogy ennek minimalizálása a cél.

Az egyik iteratív módszer a **lineáris relaxációs módszer**. Eszerint az iterációra felírható az

$$o^{(k+1)} = \hat{o}^{(k)} + r \left( \hat{o}^{(k)} \right) \left[ i - s \otimes \hat{o}^{(k)} \right] \quad (13)$$

rekurzív formula, ahol  $r(\hat{o}^{(k)})$  az  $\hat{o}^{(k)}$  értékétől függő **relaxációs paraméter**. Ha csak egyszerűen ki akarjuk vágni (clipping) a fizikailag nem értelmes értékeket, akkor  $r$  értéke vagy  $r_0$  (megtartjuk), vagy 0 (nem tartjuk meg). (Pl. transzmittancia esetén értelmes, ha  $0 < \hat{o}^{(k)} < 1$ , vagy kinetikai görbe esetén  $0 < \hat{o}^{(k)} < c_0 \cdot \varepsilon_{\max}$ .) Ezzel az a baj, hogy kicsi  $r_0$  esetén igen lassú a konvergencia, nagy  $r_0$  esetén pedig túlerősödhet egy-egy tartomány, aminek következtében a következő lépésben kivágásra kerül – és soha többet nem kerül vissza véges értékkel.

A **Jansson-módszer** igen elegáns megoldást talált ennek kikerülésére. Ennek megfogalmazásához tekintsük a következő ábrát:



$\hat{\delta}_{\min}$  és  $\hat{\delta}_{\max}$  a fizikai értelemmel bíró objektumfüggvény-határértékek. Az  $r(\hat{\delta}^{(k)})$  relaxációs függvény ezek középértékénél maximális, innen pedig lineárisan csökken, a szélső értékeknél éppen 0.

Az ábrán látható háromszög-függvény az alkalmazott relaxációs függvény, amelynek alakja:

$$r(\hat{\delta}^{(k)}) = r_0 \left[ 1 - \frac{|\hat{\delta}_{\max} - \hat{\delta}_{\min} - 2\hat{\delta}^{(k)}|}{\hat{\delta}_{\max} - \hat{\delta}_{\min}} \right] \quad (14)$$

Eszerint a fizikailag értelmes intervallum közepén végezzük a legnagyobb **pozitív korrekciót**, aminek a mértéke az intervallum szélei felé csökken. Ahol az  $\hat{\delta}^{(k)}$  értéke az értelmes intervallumon kívül esik, ott **negatív korrekciót** alkalmazunk, tehát visszatereljük a megoldásfüggvényt a fizikailag értelmes határok közé.

Jansson szerint az eljárás csodákat művel. Azt is megteszi, hogy dekonvolúció közben állandóan tartja a görbe alatti területet – ha az  $s(x)$  függvény integrálja pontosan 1. Első alkalmazásakor – az  $N_2O$  Q-sávjának  $2798 \text{ cm}^{-1}$  körüli dekonvolúciója során – az  $s(x)$  kb. 70 pontból állt. A nagyfrekvenciás zajt egy 25 pontos harmadfokú polinomszűrővel simították.  $\hat{\delta}^{(o)}$  kezdeti becslésként a simított  $i(x)$  mért görbét használták.  $r_0 = 0,1$  paraméterezéssel iteráltak, minden lépés után simítást alkalmazva, az **első öt lépésben**. Az utolsó öt lépésben  $r_0 = 0,2$  volt, és nem alkalmaztak simítást.

**Megjegyzés:** a relaxációs módszer az **időtartományban** dolgozik.

Az inverz szűrést „komolyabban” véve, dolgozhatunk a **frekvenciatartományban**.

Ekor az

$$i(x) = o(x) \otimes s(x) + n(x) \quad (15)$$

egyenletet a megfelelő Fourier-transzformáltakkal

$$I(x) = O(x) \tau(x) + N(x) \quad (16)$$

alakban írhatjuk, amiből a megoldás

$$O(x) = \frac{I(\omega)}{\tau(\omega)} - \frac{N(\omega)}{\tau(\omega)} = \frac{I(\omega) - N(\omega)}{\tau(\omega)} \quad (17)$$

A **Fourier-spektrum folytatása** az a módszer, amelyben először kiszűrjük a zajt, aztán inverz szűrünk, majd a kapott függvényt valahogy folytatjuk, és újra inverz szűrünk.

A digitális Fourier-transzformáció (DFT) a következőképpen végezhető:

$$F(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} f(k) e^{-\frac{2\pi i n k}{N}} \quad (18)$$

Az inverz DFT az alábbi formula szerint végezhető:

$$f(k) = \sum_{n=0}^{N-1} F(n) e^{\frac{2\pi i n k}{N}} \quad (19)$$